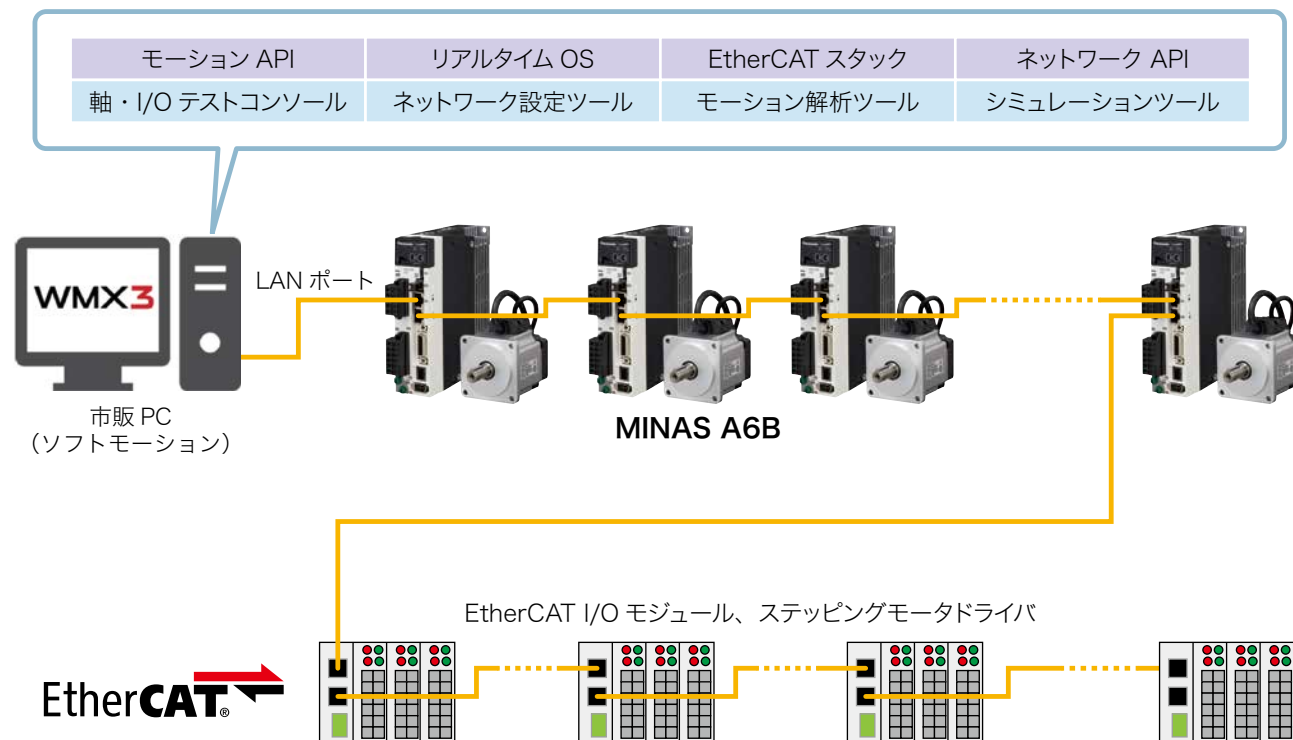


PCベースの高性能ソフトモーションコントローラ

WMX3 with EtherCAT

全て揃った All in One パッケージ

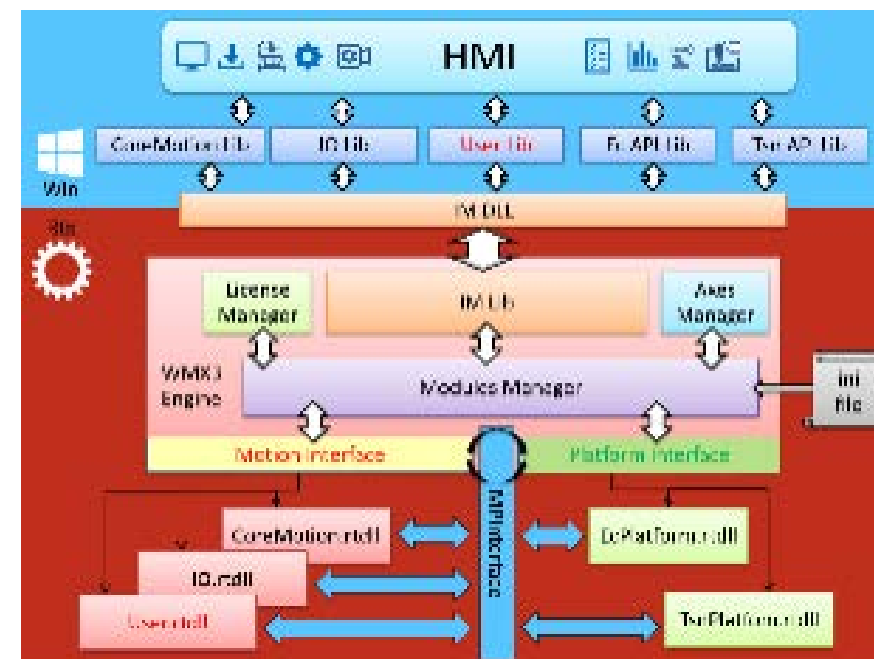


特長

- WindowsPC のマルチコア CPU を活用し、専用ハードや制御基板なしにソフトウェアだけで産業装置の高速同期位置決め制御を実現するソフトモーションコントローラ WMX3 (特許取得済)。
- PC1 台に、装置制御アプリケーション (最大 128 軸同期制御)、操作画面、画像処理などを統合できるため、制御装置のスリム化に貢献。
- ネットワーク化により省配線を行い、配線工数、材料費削減にも貢献。
- エッジコンピュータとして低価格・小型 WindowsPC で、各種産業装置の制御と同時に実時間データロギングが可能。上位システム側で必要になる有益なフィールドデータをエッジコンピュータに蓄積し、リアルタイムな活用が可能。
- C/C++ や .NET 開発環境に対応した 500 種類以上の API を用意。サーボとの通信からモーション、I/O 制御まで必要な機能を網羅し、ユーザ独自のモーションコントローラ開発を強力にサポート。
- 当社オリジナルの EtherCAT ソフトマスタは各社メーカーのスレーブ製品との互換性が高く、ソフトマスタでありながら 250 μ s での 32 軸高速同期通信も実現。通信問題の診断にも迅速に対応し、繋がるまでサポート。
- ユーザ独自の制御機能を開発し、WMX3 の各種制御機能や通信機能を拡張、統合するための SDK を提供。WMX3 をベースにユーザ独自のモーションコントローラ開発が可能。

オープンイノベーション

- WMX3 のオープンなアーキテクチャをベースに自社アルゴリズムをリアルタイムエンジンで実現
- WMX3 SDK を使用して Visual Studio でウィザード及び追加機能提供



ロボット制御パッケージ(オプション)

- PC 一台のみでロボットと汎用軸を含んだ最大 128 軸をリアルタイム同期制御可能
- ロボットオプションの API を通じて制御アプリケーションを独立的に開発可能
- 多様な産業用ロボットのための順運動学、逆運動学、クローズドリンク構造提供 (6 軸垂直ポリジョイント、スカラ、デルタ等)
- 指示構造及びリンクオフセット

販売エリア

- 東アジア ● 北アメリカ ● ヨーロッパ

対応言語

- 韓国語 ● 日本語
- 英語 ● 中国語

仕様など詳しくは

URL : <http://www.movensys.com>



●お問い合わせ先: モベンス株式会社 (旧ソフトサーボシステムズ株式会社)

〒190-0022 東京都立川市錦町 3-1-13 立川ASビル2F

TEL: 042-512-5377 FAX: 042-512-5377