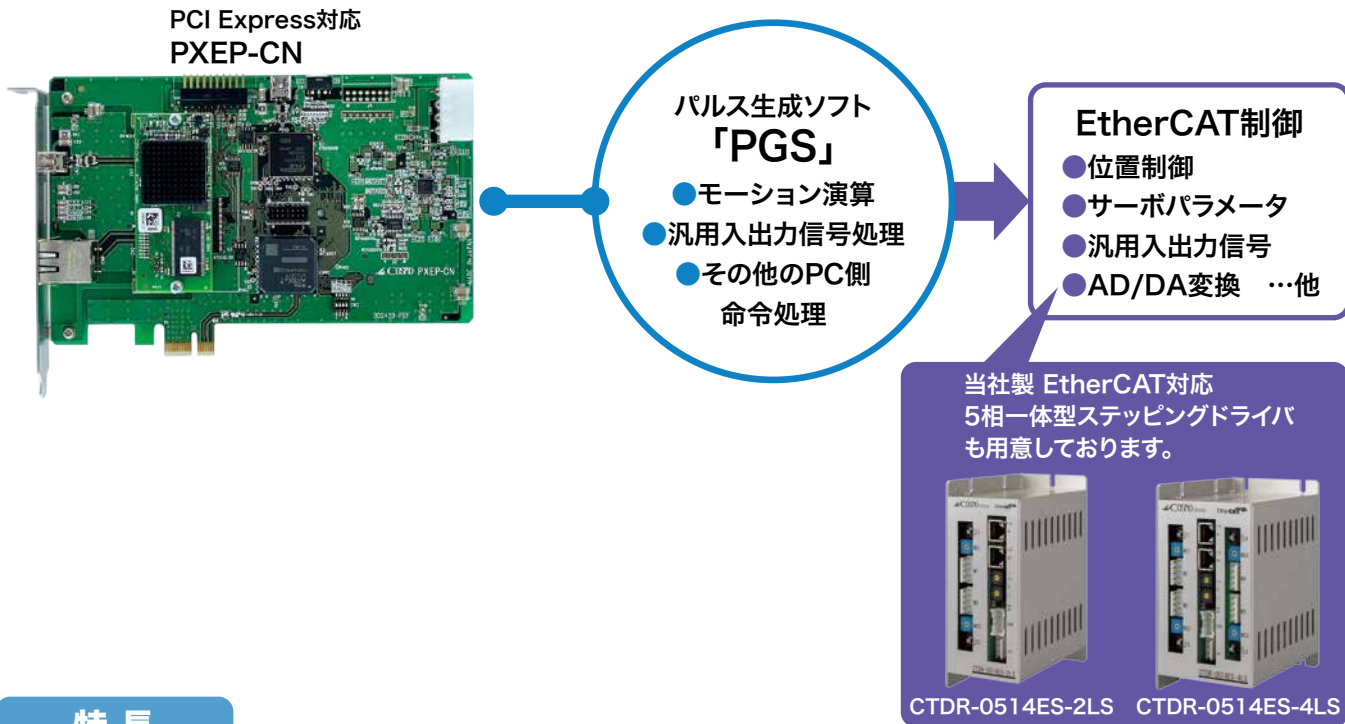


多機能モーションコントローラ

PXEP-CN

ハードの高速性とソフトの柔軟性を融合したコントローラ



特長

1 モーション機能強化とソフトウェア処理速度の強化

従来製品では制御に係る処理をPC側に依存する形で制御するため、PC-コントローラ間で待ち時間が必要でした。しかし「PGS」で演算処理する本製品は複雑な制御・機能でも高速処理します。RTEX製品とは通信規格/ハードウェアによる機能差以外、ソフトウェアの共有が可能です。

2 オールインワンボード

PXEP-CNの最大の特長は「EtherCAT通信 + リアルタイム制御 + モーション制御」が1つのボードに入っているオールインワンボードであることです。そのため、Visual Studioで開発が可能です。

3 ピッチ誤差補正

ねじ等の伝達機構の一定間隔のピッチ誤差を予め測定しておき、制御軸駆動する際にその補正量を指令位置に加算して位置決めすることでピッチ誤差を補正する機能です。

4 多種多様な機器に対応

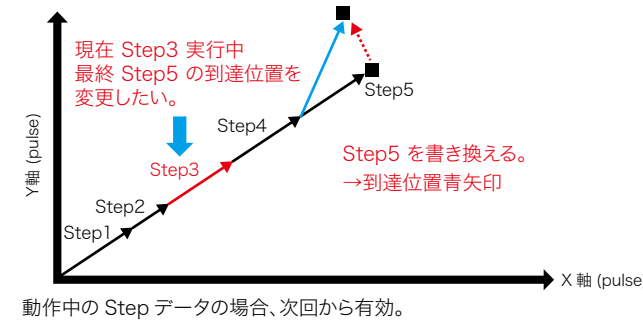
CIA401/CIA402対応のスレーブを簡単に制御可能な関数を用意しています。25社以上、50種類以上のスレーブの検証実績があり、対応機器接続マニュアルも用意しています。マニュアルに記載のない製品もETGが認定したEtherCATテストセンタ(ETC)による公式テストに合格している製品であれば、環境が整えばサポート可能です。

主な機能

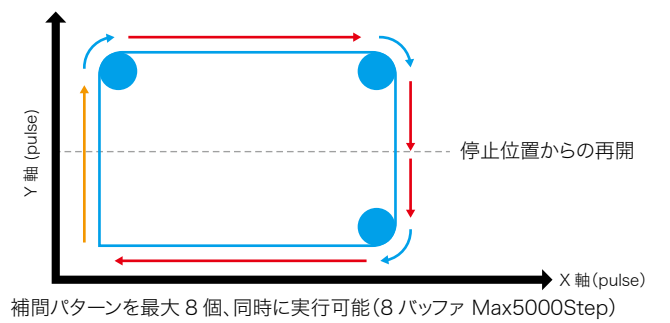
補間制御:円弧・楕円補間、ヘリカル補間、3次元補間機能

「PGS」内に補間データを最大5000ステップまで記録できるようにした上で、動作中の補間データ変更、到達位置の変更・補正、補間動作一時停止が随時可能です。また、一時停止からのリスタート、補間軸の切り替え(XY軸→XZ軸)などが可能です。

例) 動作中の補間到達位置変更イメージ

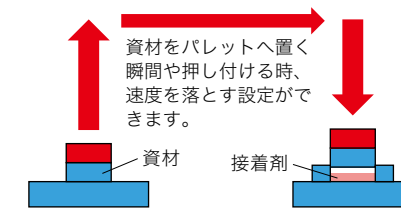


下記図 7Step 動作を連続した場合、任意位置での動作停止可能

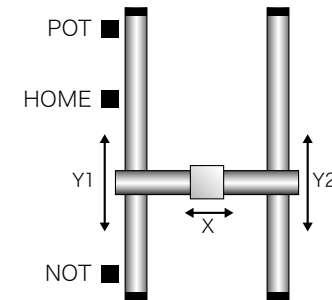


高精度な同期・連動機能:軸連動機能・ガントリー制御・軽着陸機能

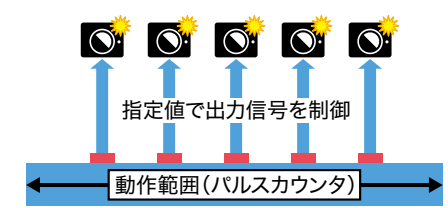
ボンディング装置など、停止時のオーバーシュートにより衝撃が生じ部品を損傷してしまうことがあります。軽着陸機能により停止時のオーバーシュートを抑えることで、機械・素材・ワーク保護ができます。



ガントリー制御を基本機能として搭載しました。軸連動機能を応用し、Y2軸をY1軸に連動設定してY1軸単体に対し指令を発行するだけでY2軸が自動で追従します。



モータ位置情報にストロボやセンサ機器などのON/OFFに使用できる出力信号を設定できます。



その他

- 31軸モーション制御 + I/O制御が可能です (モーション制御可能軸数は最大31軸まで)。
- 速度・加速・減速は、1PPS ~ 400MPPSの間を1PPS単位で設定できます。
- ワーク台(XYZ等)を、コンベアのエンコーダ情報に連動させることで、動作軸を停止せずに複雑な動作が可能です。
- 汎用入力をトリガー信号として使用し、事前に設定した動作開始や同期制御に使用できます。
- カム軸制御機能は、6種類のカム曲線「等加速度 / 単弦 / サイクロイド / 変形台形 / 変形正弦 / 変形等速度」から選択できます。

販売エリア

- 日本
- 中国

対応言語

- 日本語

仕様など詳しくは

URL : <https://www.cosmotechs.co.jp/>



●お問い合わせ先: 株式会社コスモテックス

〒243-0005 神奈川県厚木市松枝 2-6-1

TEL: 046-222-7351 FAX: 046-222-7355